

Таблица 10.2

Атм. условия	3xACO-500	2xACO-500	Увеличение, %
Сухо време	0,53	1,64	309
Дъжд, мокър сняг	5,23	20,57	393
Скраж	20,32	59,2	291

## ГЛАВА ЕДИНАДЕСЕТА РЕГУЛИРАНЕ НА ЧЕСТОТА В ЕЛЕКТРОЕНЕРГИЙНАТА СИСТЕМА

### 11.1. БАЛАНС НА АКТИВНИТЕ МОЩНОСТИ

Стационарният режим в електроенергийната система се характеризира с равенство на произведената и консумирана активна мощност. Балансът на активната мощност има вида

$$(11.1) \quad \sum P_r = \sum P_n + \sum P_{ce} + \sum \Delta P,$$

където  $\sum P_r$  е произведената от генераторите активна мощност;  $\sum P_n$  — потреблението на активна мощност в ЕЕС;  $\sum P_{ce}$  — потреблението на активна мощност за собствени нужди на електрическите централи и подстанции;  $\sum \Delta P$  са загубите на активна мощност в електрическите мрежи.

Връзката между производство и потребление на активна мощност, дадена с (11.1) е твърда, без възможност за акумулация. Само при наличие на ПАВЕЦ съществува ограничена възможност за акумулация на активна мощност.

При баланс на активната мощност ЕЕС се установява номинална честота  $f_n$ , при която консуматорите работят най-ефективно.

Активната и реактивната мощност на потребителите се изменя в зависимост от честотата. Тези зависимости  $P(f)$  и  $Q(f)$  представляват статичните характеристики на товара по честота. Потребителите по различен начин реагират на промените на честотата. Някои от тях като нагревателите и лампите с на-

жежаема жичка не променят консумацията си. Асинхронните двигатели изменят консумацията на активна мощност пропорционално на честотата, центрофутите — пропорционално на втората степен, а вентилаторите — пропорционално на третата степен на честотата. Товарът в ЕЕС представлява съвкупност от горните потребители, поради което статичните характеристики на съвкупния товар по честота се дават със следните зависимости:

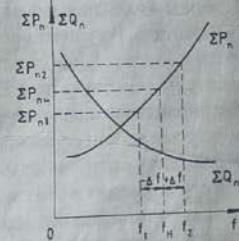
$$(11.2) \quad P_n = P_n \left( \frac{f}{f_n} \right)^{n_1} \quad \text{и} \quad Q_n = Q_n \left( \frac{f}{f_n} \right)^{n_2},$$

където  $P_n$  и  $Q_n$  са съответно консумацията на активна и реактивна мощност при номинална честота  $f_n$ , а  $n_1$  и  $n_2$  са степенните показатели, определящи съответно зависимостта на активната и реактивната мощност от честотата.

Обикновено стойността на  $n_1$  е в диапазона (1,5 — 1,85), а  $n_2$  е приблизително 1. Статичните честотни характеристики на сумарния товар са показани на фиг. 11.1.

При промяна в баланса на активната мощност (11.1) се изменя честотата, а в резултат на това и консумацията на активна мощност. Ако поради отпадане на генераторни мощности съпротивителният момент на товара надвиши двигателния момент на турбините, агрегатите забавят въртенето си. Разликата между необходимата и отдаваната от турбините мощност се покрива първоначално от кинетичната енергия на въртящите се маси на агрегатите, след което честотата на въртене на агрегатите намалява.

В зависимост от статичните честотни характеристики с намаляване на честотата се понижава консумацията на активна мощност и в ЕЕС се установява нов баланс при честота  $f_1$ , по-ниска от номинал-



Фиг. 11.1. Статични характеристики на сумарния активен и реактивен товар по честота

ната (фиг. 11.1). Обратно, при отпадане на част от съвкупния товар на ЕЕС двигателният момент на турбините надвишава съпротивителния момент на товара и роторите на генераторите се ускоряват. Консумацията на активна мощност нараства и се установява нов баланс при честота  $f_2 > f_u$ .

Количествена оценка за влиянието на честотата върху изменението на сумарния активен и реактивен товар може да се получи чрез развитие на функциите  $P_n(f)$  и  $Q_n(f)$  в ред на Тейлор, като се отчетат само първите производни:

$$(11.3) \quad P_n = P_u + \frac{dP_u}{df}$$

и

$$(11.4) \quad Q_n = Q_u + \frac{dQ_u}{df}$$

Производните  $\frac{dP_u}{df}$  и  $\frac{dQ_u}{df}$  определят регулиращия ефект съответно на активния и реактивния товар на потребителите върху честотата. Регулиращият ефект на активния товар е положителен и благодарение на него е възможно устойчива паралелна работа на генераторите в ЕЕС. При значителни нарушения на генерираната или на консумираната активна мощност ЕЕС ще се устреми към ново равновесно положение, характеризиращо се с честота, различна от номиналната (фиг. 11.1).

Регулиращият ефект на реактивния товар на потребителите е отрицателен и влияе неблагоприятно върху устойчивата работа на генераторите. При понижаване на честотата силно нараства консумацията на реактивна мощност (фиг. 11.1). В резултат нарастват падовете на напрежение в електропроводите и се понижава напрежението във възли-асинхронните двигатели.

Балансът на активната мощност е единен за цялата ЕЕС. Поради това честотата в даден момент е еднаква във всички точки от системата.

### 11.2. ВЛИЯНИЕ НА ИЗМЕНЕНИЕТО НА ЧЕСТОТА ВЪРХУ ЕЛЕМЕНТИТЕ НА ЕЛЕКТРОЕНЕРГИЙНАТА СИСТЕМА

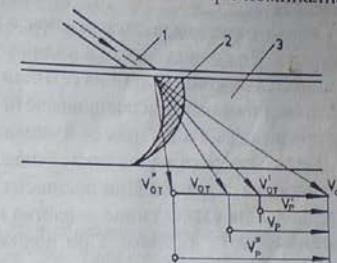
Отклонението на честотата от номиналната влияе неблагоприятно върху основните съоръжения на електрическите централи.

Парните турбини са конструирани така, че при номинална честота на въртене парата да постъпва по сопло 1 без удар върху лопатка 2 (фиг. 11.2). Абсолютната скорост на парата  $V_{ab}$  спрямо ротора 3 е постоянна по посока и големина, определена от конструкцията на турбината. Периферната скорост  $V_p$  на ротора 3 зависи от честотата на въртене. Относителната скорост  $V_{or}$ , с която парата постъпва върху движещите се лопатки, е

векторна сума от  $V_{ab}$  и  $V_p$ . При номинална честота на въртене относителната скорост има посока по допирателната към вътрешната повърхност на лопатката, което гарантира продължителен експлоатационен срок на турбината. При намаляване на честотата намалява периферната скорост на ротора, която става  $V_p'$  и парата пада под ъгъл върху лопатка 2, което увеличава мощността на турбината, но съкрашава живота ѝ. При повишена честота на въртене скоростта на ротора нараства до  $V_p''$  и парата удри в края на лопатката, с което се намалява двигателният момент и се ускорява износването на лопатката.

Количеството на подаваната от захранващата помпа вода  $Q$  в колела зависи от юловата скорост на помпата и се дава с израза [1]

$$(11.5) \quad Q = \sqrt{\frac{k\omega^2 - P_{ct}}{R_\Sigma}}$$



Фиг. 11.2. Влияние на изменението на честотата върху относителната скорост на парата спрямо лопатките на турбината

1 — сопло; 2 — лопатка; 3 — ротор

където  $P_{\text{сн}}$  е статичното противоналягане;  
 $R_s$  — сумарното хидравлично съпротивление на  
тръбите;  
 $k$  — коефициент.

Захранващата помпа се преоразмерява значително, за да се осигури захранване на котела и при съществени изменения в честотата.

Изменението на честотата влияе и върху охлаждането на кондензата. При понижението ѝ количеството на охлаждащата вода намалява, кондензатът не се охлажда добре и к.п.д. на турбината се понижава. При повишаването на честотата кондензатът се преохлажда и к.п.д. пак се влошава.

Най-силно се отразява отклонението на честотата върху вентилационната уредба. При повишенна честота количеството на постъпващия въздух силно нараства и отнася част от горивото преди неговото изгаряне. При понижена честота се получава напълно изгаряне.

Следователно малки отклонения на честотата значително понижават к.п.д. на електрическите централи и намаляват живота на основните им съоръжения.

Отклонението на честотата нарушива и икономичния режим на работа на ЕЕС. При номинална честота съвкупният активен товар се разпределя между електрическите централи по критериите за минимален разход на гориво и минимални загуби на мощност при преноса. При отклонение от номиналната честота разпределението на товара се извършва обратнопропорционално на наклона на характеристиките на честотните регулатори на отделните агрегати, с което се нарушива икономичният режим.

Отклонението на честотата е неблагоприятно и за преобладавашата част от потребителите на електрическа енергия. Най-масовият консуматор — асинхронният двигател, променя честотата на въртенето си, а следователно и производителността на присъединените към него механизми, пропорционално на изменението на честотата. Всичко това налага честотата в ЕЕС да се поддържа в определени граници.

### 11.3. ПОКАЗАТЕЛИ ЗА КАЧЕСТВОТО НА ЧЕСТОТА

Качествените показатели за честотата са отклонение и колебание на честотата.

*Отклонение на честотата* се нарича средната разлика за период от 10 min между действителната стойност на основната честота и нейната номинална стойност. То се обуславя от статични промени в баланса на активната мощност и се дефинира по абсолютна стойност или в проценти от номиналната честота:

$$(11.6) \quad \Delta f = f - f_n$$

или

$$(11.7) \quad \Delta f \% = \frac{f - f_n}{f_n} \cdot 100.$$

Съгласно БДС 10694 — 80 допустимото отклонение на честотата в ЕЕС е  $\pm 0,1$  Hz или  $\pm 0,2\%$ . Тези изисквания могат да се постигнат само при наличие на автоматични регулатори на честота.

При бързи промени в активния баланс се появяват *колебания на честотата*. Те представляват разликата между най-голямата и най-малката стойност на основната честота при достатъчно бързи промени в режима на работа, когато скоростта на изменение на основната честота е не по-малка от 0,2 Hz/s. Колебанието на честотата се дефинира с израза

$$(11.8) \quad \Delta f = f_{\max} - f_{\min},$$

където  $f_{\max}$  е максималната, а  $f_{\min}$  — минималната стойност на два съседни екстремума на честотата.

Колебанията на честотата възникват при големи динамични промени в режима, като къси съединения и включване и изключване на мощнни потребители. Особено неблагоприятни са периодичните колебания на честотата. Периодични резки промени в товара на двигателите дъзвеждат до люлесне, което означава периодична промяна в честотата на въртене на двигателите. Когато мощността на двигателите е съизмерима с мощността на генераторите може, да се получи люлесне на генераторите.

Допустимите колебания на честотата по БДС 10694 — 80 са в границите  $\pm 0,2$  Hz.

Неблагоприятното въздействие на отклонението на честотата налага регулиране на честотата в ЕЕС.

#### 11.4. Регулиране на честотата

Промените на честотата са свързани с баланса на активната мощност и за нейното регулиране е необходимо да се въздействува върху регулаторите на турбините, задвижвачи генераторите. За изясняване на начините за регулиране на честотата е необходимо да се разгледат устройството и принципът на действие на регулаторите на честотата.

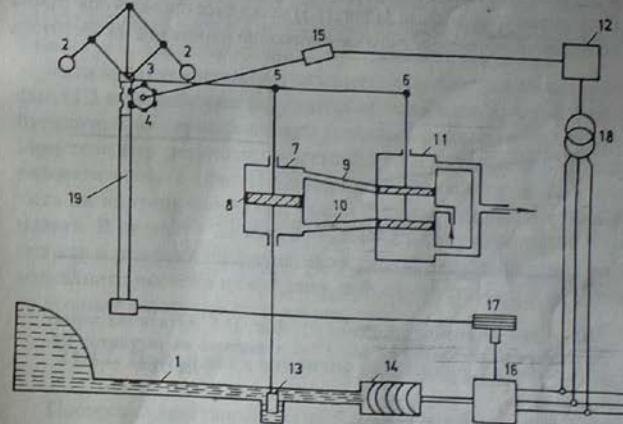
##### 11.4.1. Регулатори на честота

Принципът на действие на регулатор на честота със статична характеристика е пояснен на фиг. 11.3.

Протичашият по тръбопровода 1 флуид задвижва турбината 14, а тя привежда в движение генератора 16. Посредством предавката 17 валът 19 на центробежния регулатор се върти с честота на въртене, пропорционална на честотата на въртене на турбината. Чрез муфата 3 той е свързан с лоста на регулатора. Положението на сферите 2 на регулатора, а следователно и на самата муфа 3 се определя от съотношението на честотата на въртене и масата на сферите 2. При номинална честота на въртене отворите на маслопроводите 9 и 10 на маслоразпределителя 11 са затворени и от двете страни на буталото 8 на серводвигателя 7 налягането на маслото е изравнено. Лостът на регулатора 3, 5, 6 е хоризонтален.

Ако товарът се увеличи, честотата на въртене на турбината намалява и муфата 3 на регулатора се премества надолу. Поради изравненото налягане в серводвигателя 7 положението на точка 5 в този момент се запазва, а точка 6 се премества нагоре. В резултат се отварят отворите на маслопроводите 9 и 10. По тръбопровод 9 маслото постъпва над буталото 8, а по маслопровод 10 маслото от долния край на серводвигателя изтича. Поради това буталото 8 се премества надолу и клапанът 13 се спуска, като увеличава притока на работния флуид към турбината. Вследствие на това турбината повишава мощността и честотата

на въртенето си, поради което муфата 3 се повдига, а точка 6 на лоста се спуска и буталата на маслоразпределителя запушват отново маслопроводите 9 и 10. В резултат муфата 3 заема ново устойчиво положение, малко по-ниско от изходното. Точ-



Фиг. 11.3. Принципна схема на центробежен регулатор на честота със статична характеристика

1 — тръбопровод; 2 — сфери на регулатора; 3 — муфа; 4 — преводен механизъм; 5 и 6 — точки от лоста на регулатора; 7 — серводвигател; 8 — бутало; 9 и 10 — маслопроводи; 11 — маслоразпределител; 12 — честотен датчик; 13 — клапан; 14 — турбина; 15 — електродвигател; 16 — генератор; 17 — предавка; 18 — трансформатор; 19 — вал на регулатора

ка 5 също се измества малко по-надолу. Честотната характеристика на този регулатор се нарича *статична*.

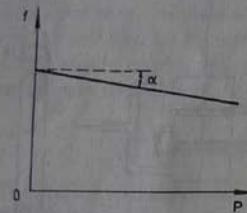
Характерно за него е, че при увеличаване на товара честотата на въртене на турбината, а следователно и честотата на произведен ток намаляват. Показател за характеристиката на този регулатор е нейният наклон, който се измерва с *коefficient на статизъм* —  $k_c$ :

$$(11.9) \quad k_c = \frac{\Delta f}{\Delta P},$$

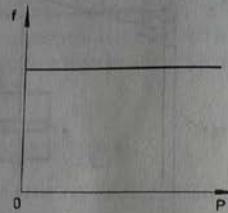
където  $\Delta f$  е промяната в честотата при изменение в натоварването на генераторите с  $\Delta P$ .

Кофициентът на статизъм при съвременните регулатори е в диапазона от 2 до 4%. Статична характеристика на центробежен регулатор е дадена на фиг. 11.4.

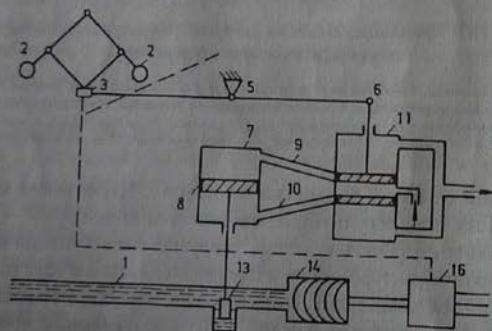
Положението на муфата 3 (фиг. 11.3) може да се променя още ръчно или автоматично посредством механизма за изменение на честотата



Фиг. 11.4. Статична характеристика на регулатор на честота



Фиг. 11.5. Астатична характеристика на регулатор на честота



Фиг. 11.6. Принципна схема на центробежен регулатор на честота с астатична характеристика  
Означения на елементите — както на фиг. 11.3

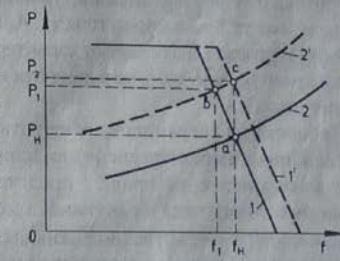
на въртене, представен от честотния датчик 12, електродвигателя 15 и преводния механизъм 4. Посредством тях се измества успоредно на себе си статичната характеристика на регулатора.

Има и регулатори на честота, при която честотата на въртене на турбината се запазва независимо от промените в натоварването. Тези регулатори се наричат *астатични*. При тях кофициентът на статизъм  $k_s$  е 0. Характеристиката им е дадена на фиг. 11.5.

Тази характеристика се осъществява, като на показания на фиг. 11.3 центробежен регулатор се прекъсне връзката между буталото 8 на серводвигателя и точка 5, която се застопорява. При този вид регулатор лостът 3,5,6 се завърта около неподвижната точка 5 (фиг. 11.6). При увеличаване на товара честотата на въртене намалява, точка 3 слизга надолу, а точка 6 се издига. В резултат на това буталото 8 на серводвигателя слизга надолу и притока на fluid нараства до възстановяване на номиналната честота на въртене, при която точки 3 и 6 на лоста се връщат в изходно положение.

#### 11.4.2. Първично и вторично регулиране на честотата

Процесът на регулиране на честотата се разглежда първоначално в елементарния комплекс един генератор и товар, който се състои основно от асинхронни двигатели. Генераторът има регулатор със статична характеристика 1 (фиг. 11.7). Хоризонталният участък от характеристиката на регулатора съответствува на невъзможност за регулиране поради превишаване на мощността на турбината. Статичната характеристика на товара е представена с кривата 2. При установения в дадения комплекс режим стойността на честотата се определя от точка  $a$  на пресичането на статичните характеристики на активната мощност на генератора 1 и на товара 2. При увеличаване на честотата на



Фиг. 11.7. Регулиране на честотата на ЕЕС

въртене под действието на регулатора на честота се намалява притокът на постъпващия флуид в турбината и мощността на генератора намалява. Обратно, при намаляване на честотата на въртене регулаторът увеличава притока на флуид в турбината и мощността на генератора нараства. Увеличаването на товара на асинхронния двигател предизвиква успоредно преместване на характеристиката на товара от крива 2 в 2' (фиг. 11.7).

Точката  $b$  на пресичане на характеристиките определя новата увеличена мощност на двигателите  $P_1$  и намалената честота  $f_1$ . Преходът от точка  $a$  в точка  $b$ , извършен под въздействието на регулатора на честотата се нарича *първично регулиране на честотата*. При статична характеристика на регулатора с повишаване на товара честотата неизбежно намалява.

Ефективността на първичното регулиране на честотата зависи от коефициента на статизъм. При малък статизъм, съответствуващ на по-стръмна характеристика, отклонението на честотата е малко, а при нулев коефициент няма да има промени в честотата. За да се повиши честотата до предишната ѝ стойност  $f_{10}$ , е необходимо да се извърши *вторично регулиране на честотата*. За целта е необходимо посредством устройството за регулиране на честотата на въртене да се измести характеристиката на генератора от 1 в 1' чрез увеличаване на притока на енергоносителя в турбината до пресичане на 1' с характеристиката 2' на товара в точка  $c$ . Ако пресечната точка  $c$  попадне върху хоризонталната част от характеристиката 1, регулирането е невъзможно поради това, че турбината не може да поеме допълнителния товар.

Процесът на регулиране на честотата в ЕЕС е аналогичен на разгледания комплекс генератор-асинхронен товар. Необходимо е да се приеме, че права 1 представлява еквивалентна честотна характеристика на активната мощност на всички генератори, а крива 2 — съответно еквивалентната честотна характеристика на сумарния активен товар на ЕЕС. Този модел е идеализиран, тъй като е невъзможно да се въздействува едновременно върху регулаторите на честотата на всички агрегати, без да се наруши устойчивостта на регулиране на честотата.

Като се изхожда от дефиницията за коефициента на статизъм (11.9), който в относителни единици е

$$k_c = -\frac{\Delta f}{\Delta P},$$

се съставя уравнението за регулиране на честотата

$$(11.10) \quad \frac{\Delta f}{f_n} + k_c \frac{\Delta P}{P_n} = 0.$$

Уравнение (11.10) представлява законът за регулиране на честотата в комплекса генератор-асинхронен двигател. То може да се използува и за цялата ЕЕС, ако се работи с еквивалентните статични характеристики. В този случай  $P_n$  представлява общата инсталirана мощност на ЕЕС,  $\Delta P$  е сумарното изменение на активната мощност на ЕЕС, а  $k_c$  представлява средният коефициент на статизъм за цялата ЕЕС —  $k_{c_{\text{ен}}}$ .

При появя на допълнителен товар  $\Delta P_1$  в ЕЕС той се разпределя между отделните генератори обратнопропорционално на коефициента на статизъм на техните регулатори.

Следователно отделните агрегати се натоварват допълнително със следните товари:

$$(11.11) \quad \begin{aligned} \Delta P_1 &= -\frac{P_{n1}}{k_{c1}} \frac{\Delta f}{f_n}; \\ \Delta P_2 &= -\frac{P_{n2}}{k_{c2}} \frac{\Delta f}{f_n}; \\ &\dots \\ \Delta P_m &= -\frac{P_{nm}}{k_{cm}} \frac{\Delta f}{f_n}. \end{aligned}$$

Чрез събиране на (11.11) се получава

$$(11.12) \quad \sum_{i=1}^m \Delta P_i = -\frac{\Delta f}{f_n} \sum_{i=1}^m \frac{\Delta P_{ni}}{k_{ci}}.$$

Като се има предвид, че  $\sum_{i=1}^m \Delta P_i = \Delta P_\Sigma$  и ако се въведе по-натието *среден коефициент на статизъм*  $k_{\text{ср}}$  за всички генератори в ЕЕС, който се получава от съотношението

$$(11.13) \quad \sum_{i=1}^m \frac{P_{\text{н}i}}{k_{ci}} = \frac{1}{k_{\text{ср}}} \sum_{i=1}^m P_{\text{н}i} = \frac{1}{k_{\text{ср}}} P_{\text{н}\Sigma},$$

уравнението за регулиране на честотата добива вид, аналогичен на (11.10)

$$(11.14) \quad \frac{\Delta f}{f_n} + k_{\text{ср}} \frac{\Delta P_\Sigma}{P_{\text{н}\Sigma}} = 0.$$

От (11.14) следва, че при  $k_{\text{ср}} \neq 0$  се извършва статично регулиране на честотата.

Този начин на регулиране има следните неудобства:

1. Честотата се изменя в процеса на регулиране  $\left( \frac{\Delta f}{f_n} \neq 0 \right)$  като при големи промени в натоварването могат да се получат значителни отклонения.

2. За да бъдат отклоненията на честотата малки, необходимо е средният коефициент на системата  $k_{\text{ср}}$  да бъде малък. Но от (11.11) — (11.13) следва, че

$$(11.15) \quad \frac{1}{k_{\text{ср}}} = \sum_{i=1}^n \frac{1}{k_{ci}}$$

или малки стойности на  $k_{\text{ср}}$  се получават, ако всички генератори в ЕЕС са включени в паралел постоянно. Това противоречи на икономичния режим на работа, тъй като при минимални товари някои агрегати работят почти в режим на празен ход.

3. При промяна на активния товар на ЕЕС отделните агрегати се натоварват или разтоварват обратнопропорционално на коефициента на статизъм на регулатора си, което нарушива икономичното разпределение на активната мощност между агрегатите.

Когато регулаторът на един от агрегатите има астатична характеристика, се извършва астатично регулиране на честотата. При това регулиране честотата остава постоянна независимо от промените в баланса на активната мощност. Не е възможно всички или известен брой агрегати да се снабдят с регулатори с астатични характеристики. Регулирането в този случай е неустойчиво, тъй като зависимостта между честотата и мощността на отделните агрегати не е еднозначна. Устойчиво астатично регулиране на честотата може да се постигне само при вторично регулиране. То се провежда обикновено с една достатъчно мощна и маневрена електроцентрала. Тя се нарича водеща по честота и поема всички промени на активната мощност, предизвикани от колебанията на товара. Най-удобни по технически и икономически показатели са подязовирните ВЕЦ. При липса на такива се използват ТЕЦ на газ или висококалорични въглища, които са достатъчно маневрени.

При малки изменения на натоварването регулирането се осъществява от един агрегат с регулатор с астатична характеристика, а при значителни промени — и от помощни агрегати, характеристиките на които са със съвсем слаб статизъм. В този случай честотата се променя слабо. Ако мощността на водещата електроцентрала е недостатъчна, регулирането се поема от няколко централи. Такова регулиране се извършва по предварително разпределение на товара между тези електрически централи и отделните им агрегати. За целта се употребяват вторични електрически регулатори с пропорционални характеристики, които поради малката си нечувствителност гарантират съвсем малки отклонения.

Необходимото условие за успешното регулиране на честотата е да се осигури скорост на изменение на мощността на регулиращите агрегати, не по-малка от скоростта на изменение на активния товар.

При обединение от електроенергийни системи регулирането на честотата се усложнява, тъй като при промяна на товара се изменя и обменената между ЕЕС мощност. Ако не се контролират тези промени в обмяната на мощност, могат да се препровоят обменните електропроводи и да се наруши устойчивостта

та съвместна работа. В този случай се прилага комбинираното регулиране *честота — мощност*. Същността на този метод се състои в това, че промените в товара трябва да се поемат от ЕЕС, в която те са възникнали.

При появя на дефицит на мощност в една ЕЕС намаляване на честотата ще има в цялата обединена ЕЕС. Намалява се отдаваната обменна мощност само в засегнатата система. В останалите ЕЕС обменната мощност напротив се увеличава. Само в засегнатата ЕЕС знакът на изменението на честотата и знакът на промяната на обменната мощност съвпадат, поради което автоматиката подава сигнал на водещата електроцентрала в тази система да започне регулирането. В останалите ЕЕС знакът на промяна на честотата и на обменната мощност са различни, поради което регулиращите електроцентрали няма да реагират.

Най-труден е проблемът за регулиране на честотата, когато електропреносните връзки между електроенергийните системи нямат достатъчна възможност за пренос на необходимата мощност. В тези случаи регулирането трябва да се провежда така, че да не се претоварят междусистемните електропроводи, за да не се наруши устойчивата работа на обединената ЕЕС.

## ЛИТЕРАТУРА

1. Богатев, К.И. Электрические системы и далечно пренасяне на электрическа енергия. Наука и изкуство, С., 1957.
2. Буслова, Н.В. и др. Электрические системы и сети. Выща школа, Киев, 1986.
3. Василев, Н.И., С.Т. Сидеров. Ръководство по проектиране на електроснабдителни системи на промишлени предприятия. Техника, С., 1988.
4. Венников, В.А. Электрические системы. т.II. Высшая школа, М., 1971.
5. Венников, В.А. Электрические системы. т.III. Высшая школа, М., 1973.
6. Венников, В.А. Электрические системы. т.IV. Высшая школа, М., 1975.
7. Вълчков, П.М. Электрически мрежи и системи, ч.I. Техника, С., 1989.
8. Вълчков, П.М. Электрически мрежи и системи, ч.II. Техника, С., 1990.
9. Генков, Н.Т., В.Т. Захарiev. Ръководство за проектиране на въздушни електропроводи. ВМЕИ, С., 1982.
10. Генков, Н.Т. и др. Ръководство за проектиране на електрически мрежи и системи. Техника, С., 1993.
11. Генков, Н.Т., В.Т. Захарiev. Механична част на електрически мрежи. Техника, С., 1993.
12. Генов, Л.Г. Електроенергетика. Техника, С., 1985.
13. Гладунов, А.А. Электрические мрежи и системы. Наука и изкуство, С., 1957.
14. Дино, П. Модели РЕИ и параметри режима на обединеных энергосистем. Энергоатомиздат, М., 1987.
15. Жежеленко, И.Д. и др. Качество энергии на промышленных предприятиях. Техника, Киев, 1981.
16. Железко, Ю.С. Компенсации реактивной мощности в сложных энергетических систем. М., Энергоиздат, 1981.
17. Идельчик, В.И. Установившиеся режимы электрических систем. М., Энергия, 1977.
18. Карпов, Ф.Ф., Л.А. Солдаткина. Регулирование напряжения в электросетях промышленных предприятий. М., Энергия, 1970.
19. Козлов, В.А. Городские распределительные электрические сети. Л., Энергоиздат, 1982.
20. Козлов, В.А., Н.И. Билик, Д.Л. Файнблюмич. Справочник по проектированию систем электроснабжения городов. Л., Энергоатомиздат, 1986.
21. Маркушевич, Н.С., Л.А. Солдаткина. Качество напряжения в городских электрических сетях. М., Энергия, 1975.
22. Мельников, Н.А. Электрические сети и системы. М., Энергия, 1975.
23. Николов, Д.А. Оперативно прогнозиране на товара на електроенергийната система посредством приложение метода на потенциалните функции при разпределение на образъ. С., АСУ, № 3-4, 1978.
24. Постелов, Г.Е., Н.М. Сич. Потери мощности и енергии в электрических сетях. М., Энергоиздат, 1981.
25. Правилник за устройство на електрически уредби. С., Техника, 1980.
26. Сеной, К. Современные методы анализа электрических систем. М., Энергия, 1981.